

~ H25年度ASTRO総会 ~



フィールド推進システム 実証試験プランの提言

2014年3月8日

山本 俊英

1. 目的

1. フィールド推進の原理実証機を製作する
2. 実証試験機により、フィールド推進の認知度を世界的に上げる
3. 以後の開発費を寄付して頂くスポンサーを見出す
4. フィールド推進システムの研究・実用化加速

2. 原理実証機の要件

(1) 外部から独立したシステムであること

電源ケーブル、支持機構等無し

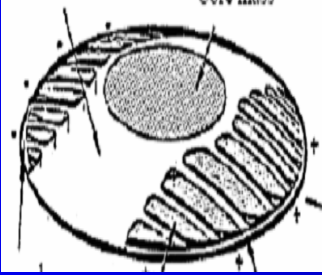
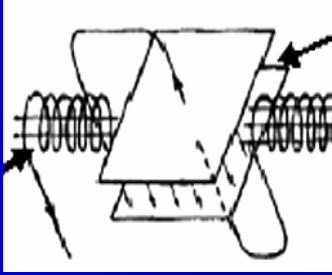
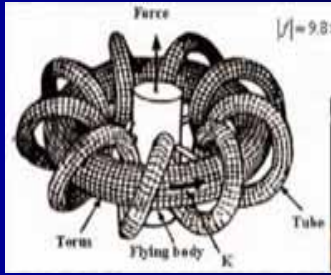
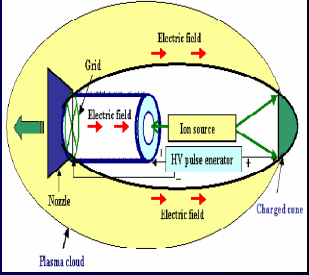
(2) 他の物理的効果の混在を許さない推進機構とすること

機構的に閉じた形態とする

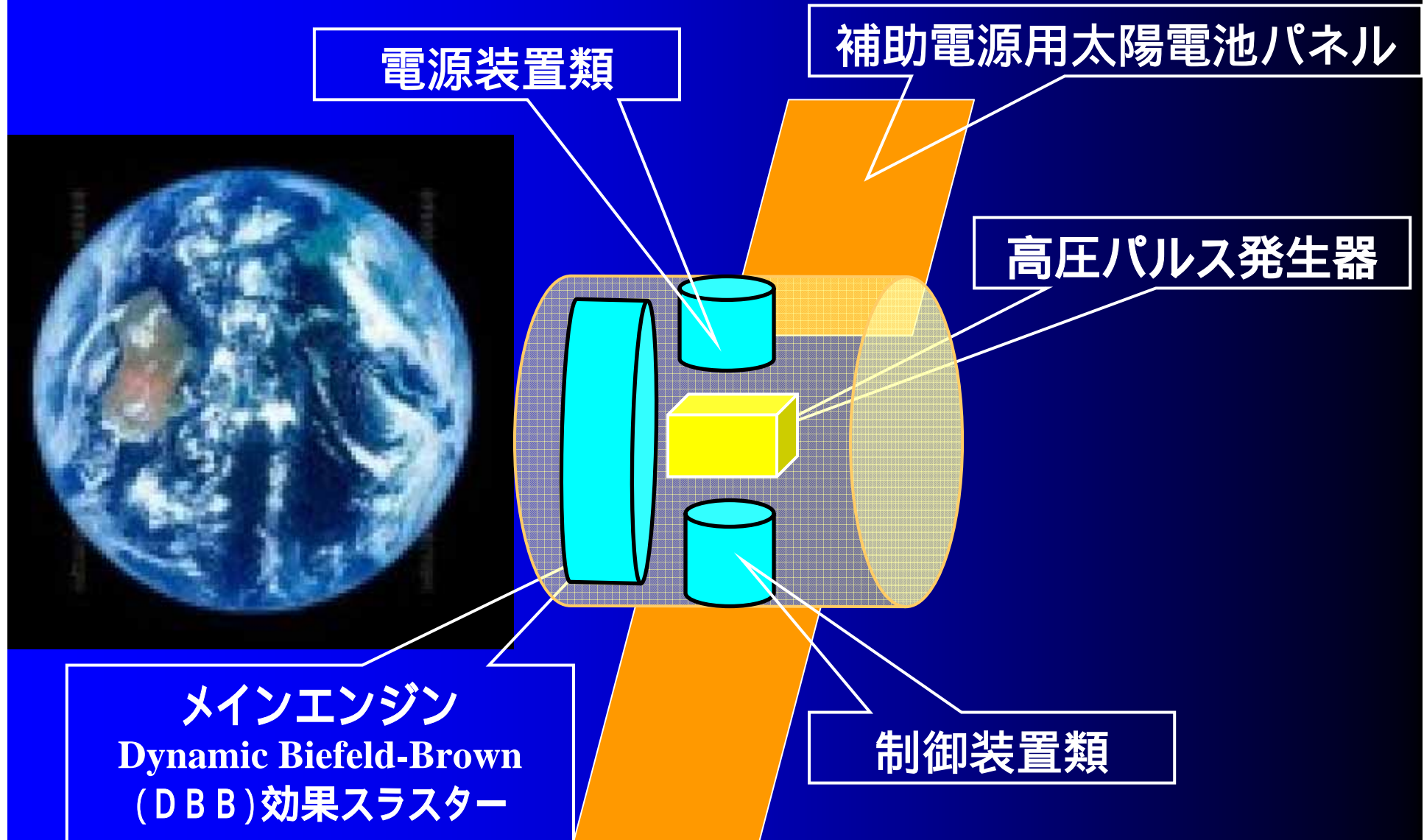
(3) 推進力の予測と測定が可能であること

派手な動きができなくても良いが、推進理論からの予測値と実測値が一致することが必要。これにより原理実証達成される。

3. フィールド推進システムの選定

主たる駆動方式	Biefeld-Brown Effect Drive (Dynamical case) 	Slepian Drive 	Torsion Field Drive 	Electro-gravitic Drive 
理論的裏付	有	有	有	有
実験的な効果の確認	済 (Honda)	済	未 (一部実績あり)	未
推力	低	非常に低	中	高
技術的実現性	高	高	中	低
開発費用	低	低	高	高
総合評価	可能性高	可能性中	中	低

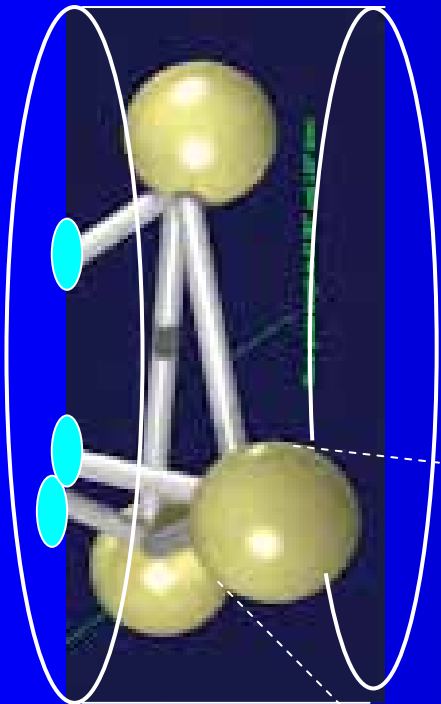
4 . Biefeld-Brown Effect Drive衛星コンセプト



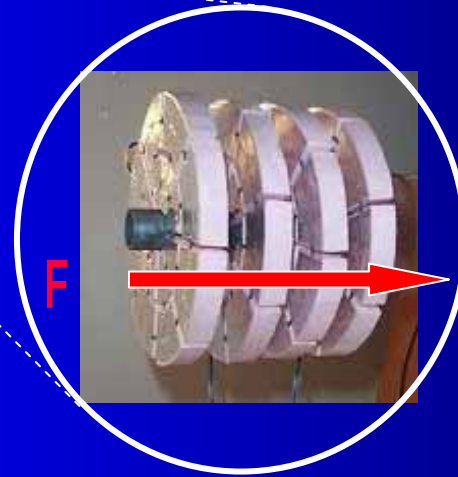
メインエンジン (DBBスラスタ) の内部構造案

電磁重力場から生起される推力F

$$F \approx Z \sqrt{4\pi\epsilon} G \left(1 + \frac{3\pi}{16} \frac{e^2 G}{\epsilon_0^2 m c^6} \frac{N^2 R}{\omega_e} E^2 \right) EM$$

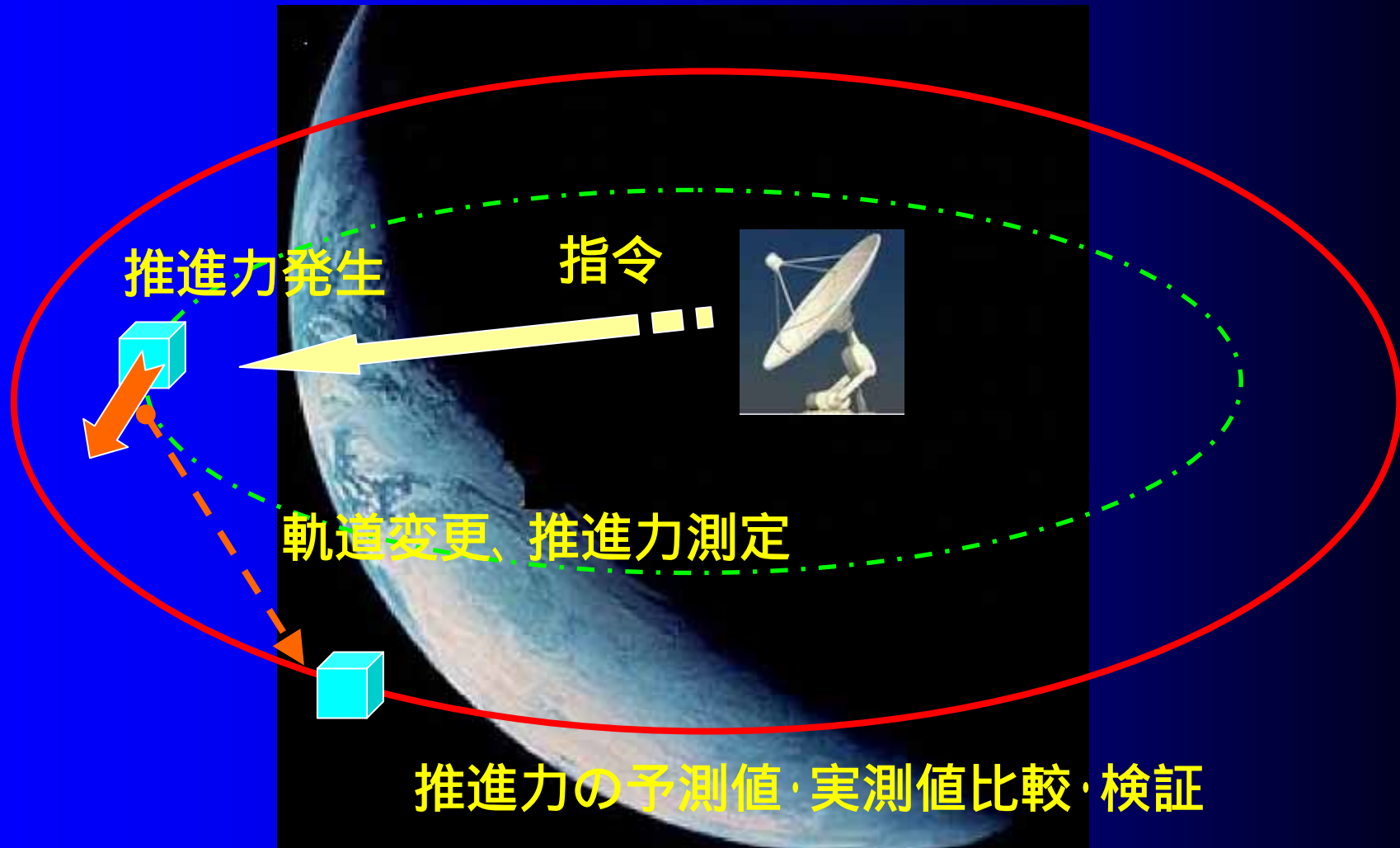


姿勢制御用を兼ねて
複数のスラスタを搭載する

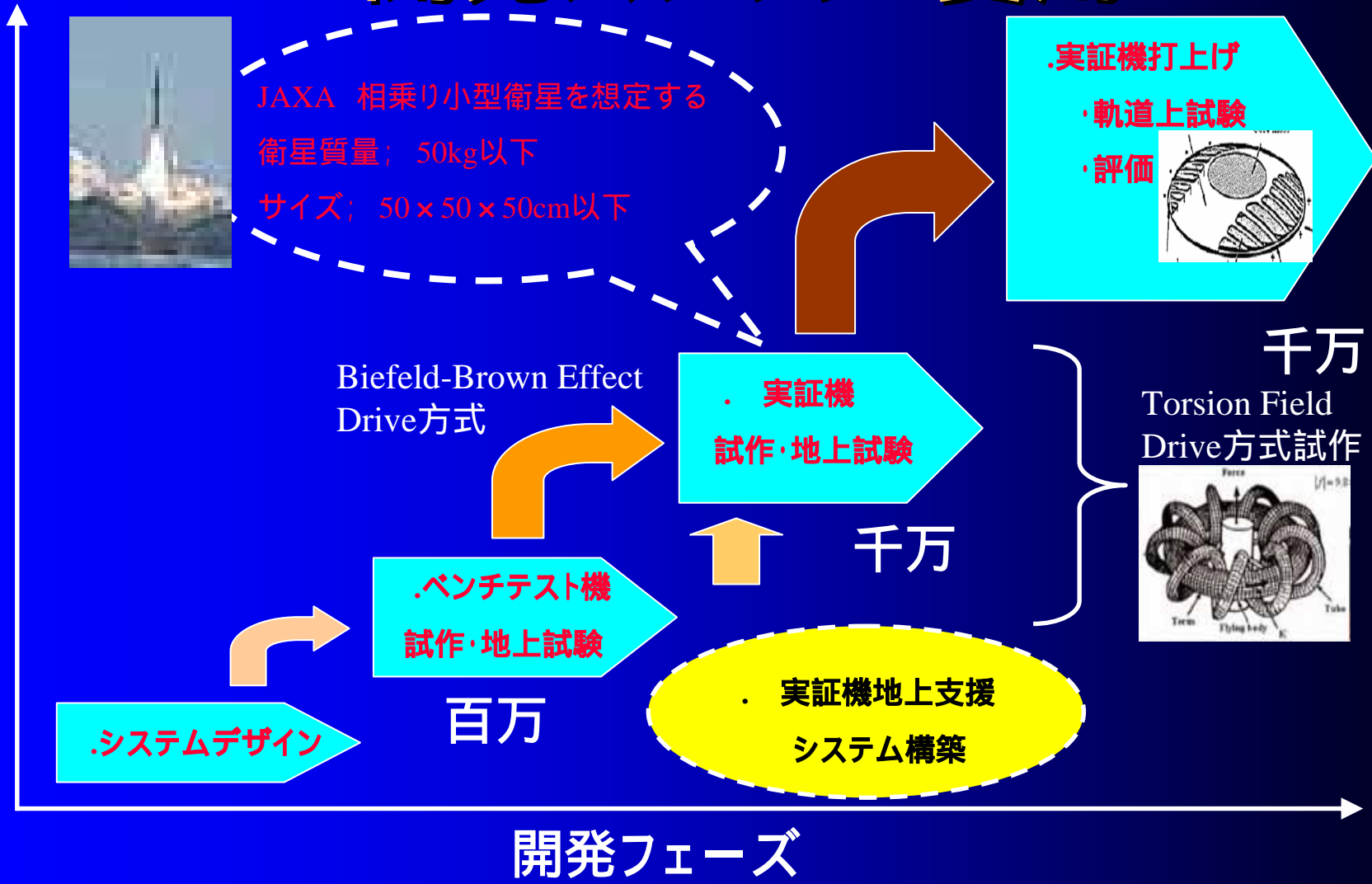


- E : Capacitorに印加される電場
- Z : 原子核を回る電子数
- 誘電率
- G : 重力定数
- M : 誘電体の質量
- e : 共鳴角周波数
- R : 電子雲半径
- N : 単位体積当りの電荷数
- C : 光速度
- e : 粒子の電荷

5. 衛星軌道テストコンセプト

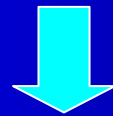


6. 開発ステップ・費用



7. 今後の課題

- 構造の検討及び推進力の計算式の検討
- 高電圧パルス発生方式の検討
- 電力供給方式の検討
- 利用するコンデンサータイプの検討



メンバー等による研究会の立ち上げ

8. 今後の予定

- ・本の出版による啓蒙活動

「地球製円盤を製作する(フィールド推進の基礎と応用(kindle版))」

(担当: 武捨、西野、山本)

- ・海外の研究機関等との連携の模索

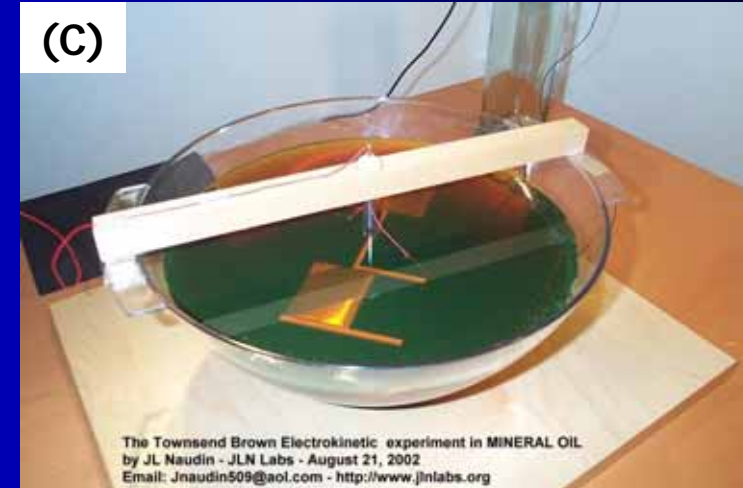
(担当: 武捨)

- ・活動資金等の募集

(担当: 武捨、西野)

補足資料

A1-各種 B B 効果実験



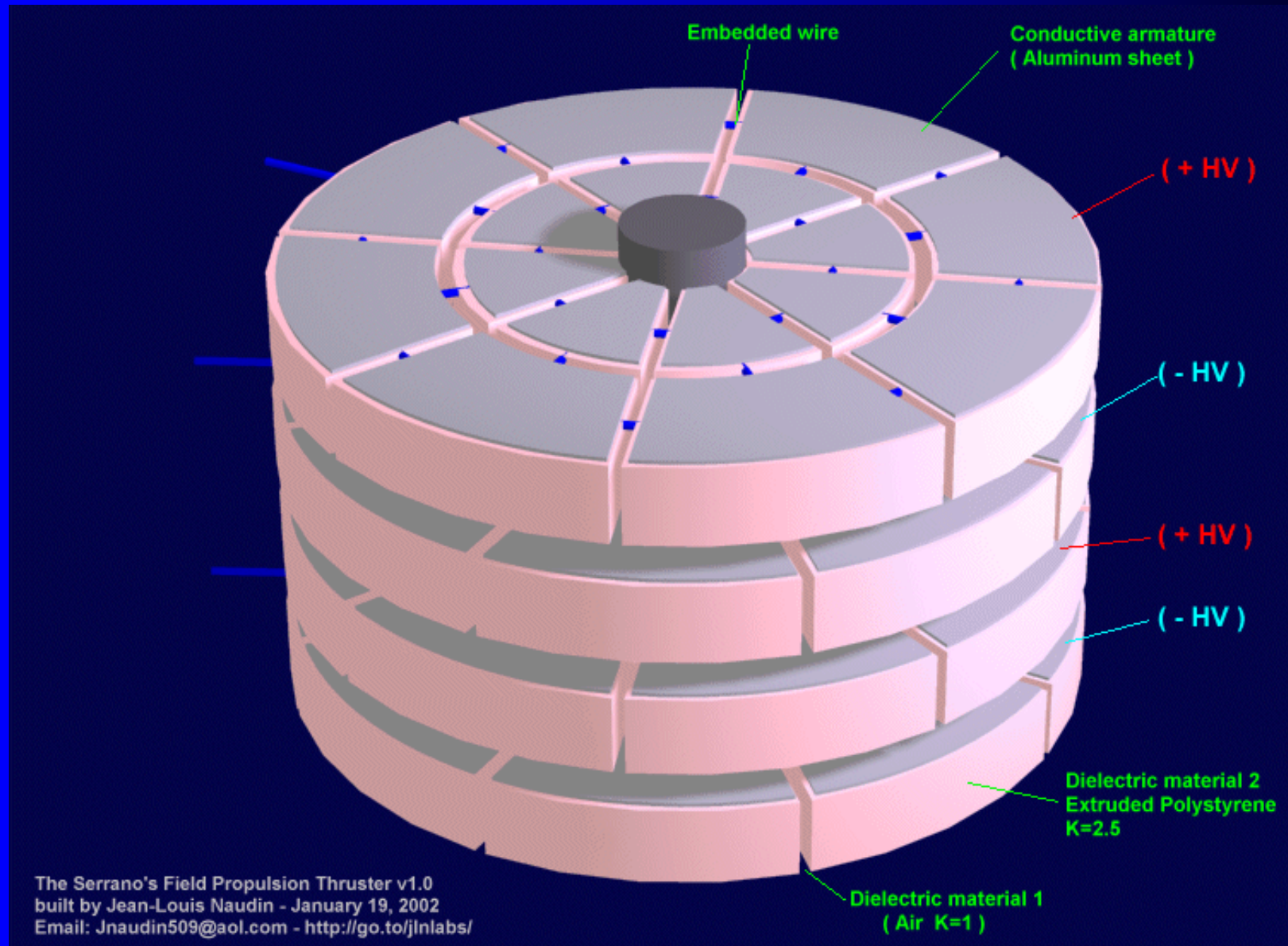
$$E_g \approx -Z \sqrt{4\pi\epsilon_r \epsilon_0 G} \cdot E$$

(A) Boras Milkos experiment

(B) Thruster experiment by JLN labs

(C) Thruster experiment in the oil
by JLN labs

A2(1) - Field Propulsion Thruster by JNL Labs

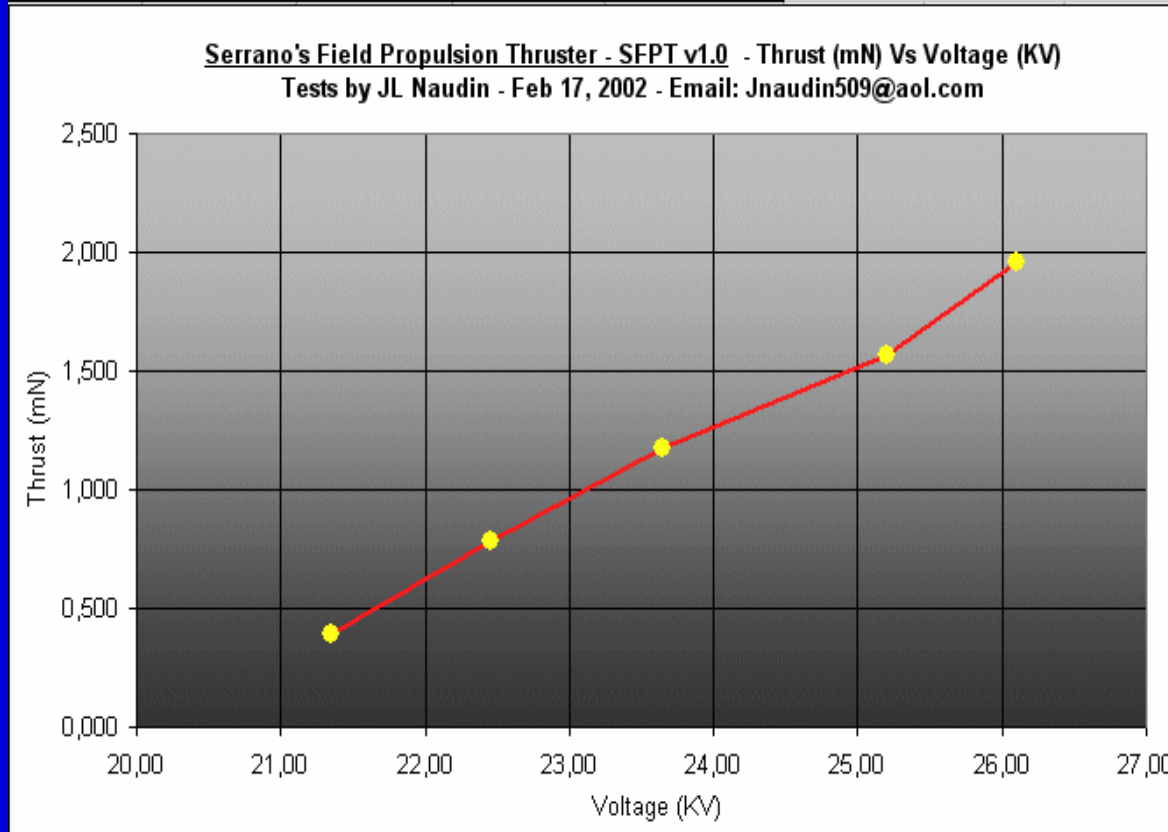


A2(2) - Field Propulsion Thruster by JNL Labs

The Serrano's Field Propulsion Thruster v1.0 specifications

- Conductive Armatures :
 - Aluminum sheet
- Dielectric material #1 :
 - Air, K=1, Dielectric strength = 3e6 V/m
- Dielectric material #2 :
 - Extruded Polystyrene (Polyfoam XPS),
 - thickness = 20 mm, K=2.53,
 - Dielectric strength = 24e6 V/m
- Total Weight : 268 g
- Main diameter : 210 mm
- Height : 130 mm

Serrano's Field Propulsion Thruster - SFPT v1.0				
Tests by JL Naudin - Feb 17, 2002 - Email: Jnaudin509@aol.com				
Force (g)	Thrust (mN)	Thrust factor	Voltage (KV)	Voltage factor
0,04	0,392	1	21,35	1,000
0,08	0,785	2	22,45	1,052
0,12	1,177	3	23,65	1,108
0,16	1,570	4	25,20	1,180
0,20	1,962	5	26,10	1,222



A3 - DBB(Dynamical Biefeld-Brown)効果 ~ 論文

JBIS, Vol. 61, pp.379-384, 2008

EXPLANATION OF DYNAMICAL BIEFELD-BROWN EFFECT FROM THE STANDPOINT OF ZPF FIELD

TAKAAKI MUSA

3-11-7-601, Nawaki, Kanazawa-ku, Yokohama 236-005, Japan.

Email: takaaki.musa@gmail.com and musa@ca.trdi.mtd.go.jp

The research group of the HONDA R&D Institute observed a weight reduction by applying alternating electric field to a capacitor. This phenomenon, which is called the "dynamical Biefeld-Brown effect", cannot be explained within the framework of conventional physics. From the standpoint of ZPF field, the author tries to explain this phenomenon as an interaction between the vacuum electromagnetic zero-point field and the high potential electric field. By theoretical analysis, it is considered that the interaction of zero-point vacuum fluctuations with high potential electric field can induce a greater momentum for the dielectric material, which would produce sufficient artificial gravity to propel space vehicles.

Keywords: Electromagnetic propulsion, zero-point field, electrogravitics, artificial gravity, high-voltage capacitors, Biefeld-Brown effect

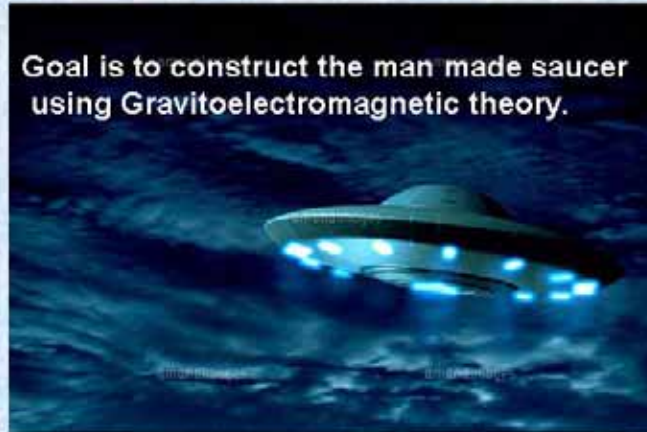
(JBIS, Vol.61, pp.379-384, 2008)

A4 - Project to built a man-made Flying Saucer

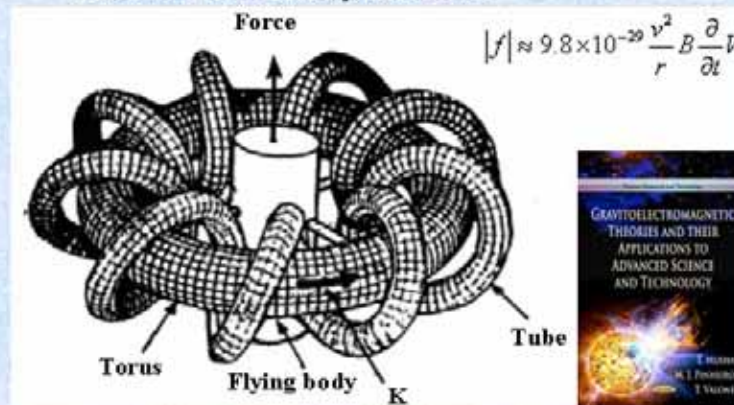
Project to built a man-made Flying Saucer

(Advanced Science-Technology Research Organization; <http://npoastro.blogspot.jp>)

Goal is to construct the man made saucer using Gravitoelectromagnetic theory.



Torsion field Gravity Machine



From the Book, "Gravitoelectromagnetic Theories and Their Applications to Advanced Science & Technology"

Please contact: scitech@mail.goo.ne.jp

Goal!